



## **TUGAS AKHIR**

### **PENGENDALIAN FUZZY LOGIC CONTROL PADA ROBOT BERKAKI ENAM DENGAN SISTEM ADAPTIF LINGKUNGAN**

**Tugas Akhir sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan jenjang  
Pendidikan strata satu (S-1) di Jurusan Teknik Elektro  
Fakultas Teknik, Universitas Malikussaleh**

Oleh:

**Fikri Azzaki  
210150082**

**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO  
FAKULTAS TEKNIK  
UNIVERSITAS MALIKUSSALEH  
2025**