



TUGAS AKHIR

PENGENDALIAN FUZZY LOGIC CONTROL PADA ROBOT BERKAKI ENAM DENGAN SISTEM ADAPTIF LINGKUNGAN

**Tugas Akhir sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan jenjang
Pendidikan strata satu (S-1) di Jurusan Teknik Elektro
Fakultas Teknik, Universitas Malikussaleh**

Oleh:

**Fikri Azzaki
210150082**

**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS MALIKUSSALEH
2025**